



designed for scientists



EUROSTAR 200 digital

/// ข้อมูล

เคอร์

องกวนสำหรับ

บห

องแล

www.ika.com

อาจมีการเปลี่ยนแปลงทางเทคนิค



IKAworlwide



IKAworlwide /// #lookattheblue



@IKAworlwide



designed for scientists

ปร

บทความเร

วอ

ตโนม

ต

ฝ

านเทคโนโลยี

ท

ควบค

มด

วยไมโครโพเรสเซสเซอร์

ภายในซ

วงความเร

วระหว

าง 0/60 – 2000 rpm. (2

ซ

วงความเร

ว)

ม

วงจรรความปลอดภ

ยต



designed for scientists

ดต

ว

งไว

เพ

ม

อม

ว

นใจได

ว

าเคร

ม

องจะต

ว

ดการทำงานอ

ตโนเม

ว

ด

ในสภาวะ anti-stall

ห

อ overload

เคร

ม

องจะทำการว

ดเป

ว

ยบเท

ว

ยบค

ว

www.ika.com

อาจมีการเปลี่ยนแปลงทางเทคนิค



IKAworlwide



IKAworlwide /// #lookattheblue



@IKAworlwide



designed for scientists

ความแตกต่าง

างระหว

างความเร

วแกนหม

นท

ต

องการก

บความเร

วจร

งและจะทำการปร

บให้

ได

ตามค

าท

ต

องการอย

างต

อเน

อง

ช

www.ika.com

อาจมีการเปลี่ยนแปลงทางเทคนิค



IKAworlwide



IKAworlwide /// #lookattheblue



@IKAworlwide



designed for scientists

๘

,

งเป

๘

นการร

๘

บประก

๘

นว

,

าความเร

๘

วในการกวนจะคงท

๘

,

แม

๘

ม

๘

การเปล

๘

,

ยนไปของค

,

าความหน

๘

ดในต

๘

วอย

,

าง

-

หน

๘

าจอแสดงความเร

๘

วรอบ digital

-

ความเร

๘

www.ika.com

อาจมีการเปลี่ยนแปลงทางเทคนิค



IKAworlwide



IKAworlwide /// #lookattheblue



@IKAworlwide



designed for scientists

วท

ปร

บได

ไม

จำก

ด

แกนหม

นไบพ

ดแบบ push-through

ป

องก

นการ Overload

การทำงานแบบรอร

บ Overload

ช

วงส

น ๑

กรอบเคร

องแบบ slim

ทำงานเง



designed for scientists

ยบ

หน

าจอแสดง error code-
ความเร

วท

ปร

บได

ไม

จำก

ด



designed for scientists

ข้อมูลทางเทคนิค

ปริมาตรสูงสุดต่อตำแหน่งกวน (น้ำ) [l]

อัตรากำลังของมอเตอร์ input [W]

อัตรากำลังของมอเตอร์ output [W]

หลักการมอเตอร์

หน้าจอแสดงผล

ความเร็วต่ำสุด [rpm]

ความเร็วรอบต่ำสุด [rpm]

ความหนืดสูงสุด [mPas]

Output สูงสุด ณ ตำแหน่ง Stirring shaft [W]

การตั้งค่าเวลาเปิด [%]

ทอร์คสูงสุด ณ ตำแหน่ง Stirring shaft [Ncm]

แรงบิด I สูงสุด [Ncm]

แรงบิด II สูงสุด [Ncm]

ความเร็วรอบ I (50 Hz) [rpm]

ความเร็วรอบ II (50 Hz) [rpm]

ความเร็วรอบ I (60 Hz) [rpm]

ความเร็วรอบ II (60 Hz) [rpm]

การควบคุมความเร็ว

การตั้งค่าความแม่นยำของความเร็ว [rpm]

การเบี่ยงเบนของความเร็วสูงกว่า 300 rpm [%]

การเบี่ยงเบนของความเร็วที่ต่ำกว่า 300 rpm [rpm]

การขันใบกวนให้แน่น

ขนาดข้อต่อ (Ø) [mm]

เส้นผ่านศูนย์กลางของแกนต่ำสุด [mm]

Hollow shaft, เส้นผ่านศูนย์กลางด้านใน [mm]

Hollow shaft (push-through - when stopped)

การขันให้แน่นกับตัวยึด

เส้นผ่านศูนย์กลางของ Extension arm [mm]

ความยาวของ Extension arm [mm]

Speed control

แรงบิดที่กำหนด [Nm]

วัสดุของโครงเครื่อง

ขนาดตัวเครื่อง (กว้าง x สูง x ลึก) [mm]

น้ำหนัก [kg]

อุณหภูมิในการใช้งาน [°C]

ความชื้นสัมพัทธ์ในการทำงาน [%]

ระดับการป้องกันตามมาตรฐาน DIN EN 60529

โวลท์ [V]

ความถี่ [Hz]

กำลังไฟเข้า [W]