



designed for scientists



KS 3000 i control

/// ข้อมูล

Incubator Shaker

ท

ส

.

ออกแบบ

ว

ยนา

ว

www.ika.com

อาจมีการเปลี่ยนแปลงทางเทคนิค



IKAworlwide



IKAworlwide /// #lookattheblue



@IKAworlwide



designed for scientists

ตกรรรมใหม่

ม

คอยล

หล

อเย

นไนต

วทำให้

สามารถไซ

งานเคร

องได

โดยไม

ต

องเฟ

าด

ภายไต

สภาวะท

ม

การควบค

มอ

หก

www.ika.com

อาจมีการเปลี่ยนแปลงทางเทคนิค



IKAworlwide



IKAworlwide /// #lookattheblue



@IKAworlwide



designed for scientists

ม
-
หน
จอLED
ขนาดใหญ่
สำหรับ
บการต
งค
าคความเร
วและเวลา
- Controls
เคล
อบผ
วด
วยสารป
องก
นแบคท
เร
ยเพ
อลดปร
มาณแบคท



designed for scientists

๘
เร
๘
ย
-
ควบค
,
มอ
,
ณหก
๖
ม
๘
ด
๖
วยวงจรPID
ในต
๖
ว
(โดยไซ
๖
PT 1000
เซนเซอร์
๘
อ
,
ณหก
๖
ม
๘
2
ด
๖
ว)
- Junction box
ในส
,
วนทำงานสำหรับ
๖
บเซ
๘



designed for scientists

อมต

อก

บเซนเซอร์

ว

ดอ

ณหก

ม

เพ

มเต

มเซ

นPT1000.60

(รวมในช

ด)

ควบค

มความเร

วและอ

ณหก

ม

ด

วยระบบอ



designed for scientists

เลคโธรน

ค

ป

:

มจ

บเวลาอ

เลคโธรน

คสำหรับ

บด

งค

าด

งแต

0-999

ช

วโมง

(ต

งค

าเป

นนท

หร



designed for scientists

อช

,

วโมงใด

)

-

เคร

๘

,

องจะหย

,

ดการทำงานอ

๘

ตโนเม

๘

ต

๘

เม

๘

,

อฝ้าครอบถ

๘

กยกข

๘

๘

น

-

ถาตรองร

๘

บพร

๘

อมท

,

อระบายน

๘

ำอย

๘

บร

๘

www.ika.com

อาจมีการเปลี่ยนแปลงทางเทคนิค



IKAworlwide



IKAworlwide /// #lookattheblue



@IKAworlwide



designed for scientists

เวนด์

านหล

งของเคร

อง

ไซ

งานง

าย

ท

กฟ

งก

ช

นสามารถควบค

มและบ

นท

กค

าได

ด

วยซอฟต์แวร์

แวร์

labworldsoft®

www.ika.com

อาจมีการเปลี่ยนแปลงทางเทคนิค



IKAworlwide



IKAworlwide /// #lookattheblue



@IKAworlwide



designed for scientists

-
อ
,
ปกรณ
,
ต
,
อเพ
,
มเต
,
มไม
,
รวมในช
,
ด-กร
,
ณาส
,
งช
,
ออ
,
ปกรณ
,
เสร์
,
มตามความต
,
องการ-



designed for scientists

ข้อมูลทางเทคนิค

ประเภทของการเคลื่อนไหว
เส้นผ่าศูนย์กลางการเขย่า [mm]
น้ำหนักสูงสุดที่เขย่าได้ [kg]
อัตรากำลังของมอเตอร์ input [W]
อัตรากำลังของมอเตอร์ output [W]
การตั้งค่าเวลาเปิด [%]
ความเร็วต่ำสุด (ปรับได้) [rpm]
ความเร็วรอบ [rpm]
หน้าจอแสดงผล
ความคลาดเคลื่อนของความเร็ว [%]
การควบคุมความเร็ว
เครื่องจับเวลา
จอแสดงผลการจับเวลา
การตั้งเวลา [s]
การตั้งเวลา [min]
โหมดการทำงาน
ช่วงอุณหภูมิ [°C]
ความร้อนเอาทพุท [W]
ความถูกต้องของการควบคุมความร้อน [K]
การควบคุม Control accuracy with sensor (1 vessel 0.5 L H ₂ O, RT 22°C, T=37°C) [K]
จอแสดงอุณหภูมิ
ความคงตัวของอุณหภูมิ (0,2 ลิตร น้ำ, RT 25°C, T=37°C) [K]
พื้นที่ทำงานภายใน [mm]
ปริมาตรภายใน [l]
วัสดุทำ housing
วัสดุทำ hood
วัสดุทำ front foil
วัสดุทำ front panel
ความคงตัวของอุณหภูมิ (1 vessel 0.5 L, RT 25°C, T=37°C) [K]
ความทั่วถึงของอุณหภูมิ (5 vessel 0.5 L; RT 25°C, T=37°C) [K]
ความสูงเมื่อเปิด hood [mm]
ขนาดตัวเครื่อง (กว้าง x สูง x ลึก) [mm]
น้ำหนัก [kg]
อุณหภูมิในการใช้งาน [°C]
ความชื้นสัมพัทธ์ในการทำงาน [%]
ระดับการป้องกันตามมาตรฐาน DIN EN 60529
การเชื่อมต่อกับ RS 232
อินเทอร์เฟซ USB
โวลท์ [V]
ความถี่ [Hz]
กำลังไฟเข้า [W]