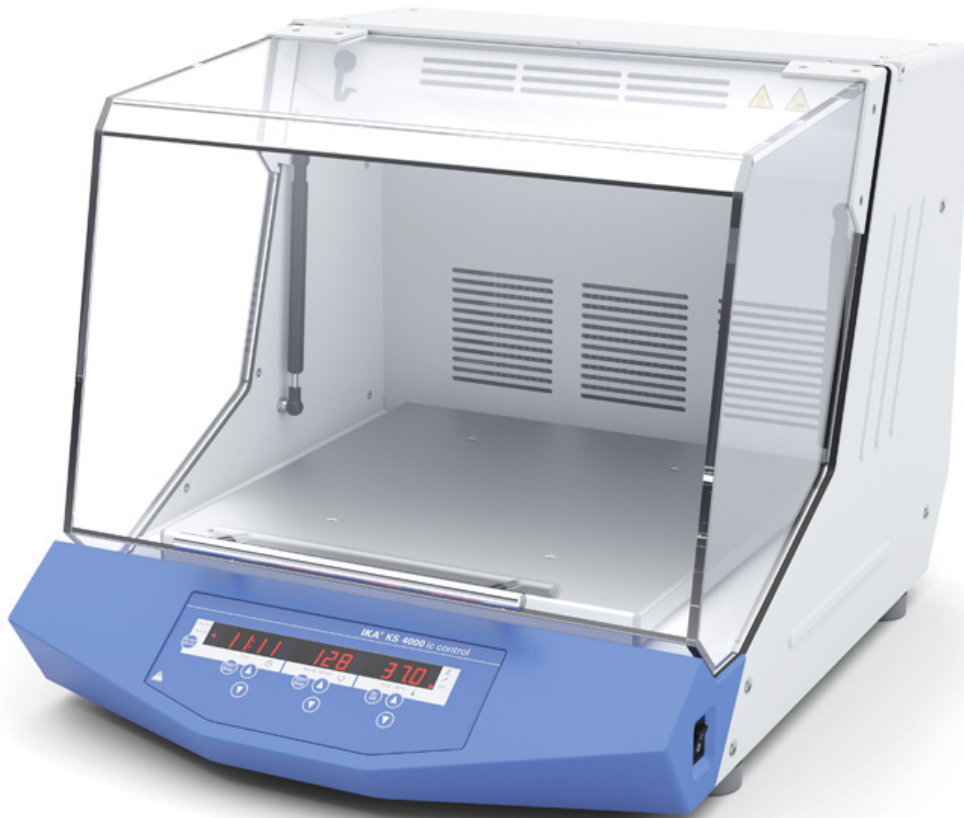




designed for scientists



KS 4000 ic control

/// ข้อมูล

Incubator Shaker

ท

๘

,

ออกแบบ

๖

วนวน

๖

www.ika.com

อาจมีการเปลี่ยนแปลงทางเทคนิค



IKAworlwide



IKAworlwide /// #lookattheblue



@IKAworlwide



designed for scientists

ตกรรรมใหม่

ม

คอยล

หล

อเย

นไนต

วทำให้

สามารถไซ

งานเคร

องได

โดยไม

ต

องเฟ

าด

ภายไต

สภาวะท

ม

การควบค

มอ

www.ika.com

อาจมีการเปลี่ยนแปลงทางเทคนิค



IKAworlwide



IKAworlwide /// #lookattheblue



@IKAworlwide



designed for scientists

ณ

ม

น

จอ LED
ขนาดใหญ่

สำหรับ

บการต

งค

าความเร

วและเวลา
- Controls
เคล

อบผ

วด

วยสารป

องก

นแบคท

เร

ยเพ

อลดปร

www.ika.com

อาจมีการเปลี่ยนแปลงทางเทคนิค



IKAworlwide



IKAworlwide /// #lookattheblue



@IKAworlwide



designed for scientists

มาตรฐานแบคท

เร

ย

ควบค

มอ

ณหก

ม

ด

วยวงจร PID

ในต

ว

(โดยไซ

PT 1000

เซนเซอร์

อ

ณหก

ม

2

ด

ว)

- Junction box

ในส

วนทำงานสำหรับ

บเซ

www.ika.com

อาจมีการเปลี่ยนแปลงทางเทคนิค



IKAworlwide



IKAworlwide /// #lookattheblue



@IKAworlwide



designed for scientists

ด
,
อมต
,
อก
,
บเซนเซอร์
,
ว
,
ดอ
,
ณหก
,
ม
,
เพ
,
มเต
,
ม
เซ
,
น PT1000.60
(รวมไนซ
,
ด)
-
ควบค
,
มความเร
,
วและอ
,
ณหก
,
ม
,
ด



designed for scientists

วาระบอ

เลคโทรน

ค

ป

;

มจ

บเวลาอ

เลคโทรน

คสำหรับ

บด

งค

า

ต

งแต่

0-999

ช

วโมง

(ต

งค

าเป

นนท

www.ika.com

อาจมีการเปลี่ยนแปลงทางเทคนิค



IKAworlwide



IKAworlwide /// #lookattheblue



@IKAworlwide



designed for scientists

หรือ

อช

วโฌงได

)

ม

cooling spiral
ในต

วสำหรับ

บต

อก

บเคร

องหล

อเย

นจากภายนอกเซ

น RC 2 basic / control

เคร

องจะหย

ดการทำงานอ

ตโนม



designed for scientists

ติ

เม

อฝาครอบถ

กยกข

น

ถาตรองร

บพร

อมท

อระบายน

ำอย

บร

เวณด

านหล

งของเคร

อง

ไซ

งานง

าย

ท



designed for scientists

กฟ

กก

ช

,

นสามารถควบค

มและบ

นท

กค

าได

ด

วยซอฟต์แวร์

แวร์

labworldsoft®

อ

ปกรณ

ต

อเพ

,

มเต

มไม

รวมในช

,



designed for scientists

ด-กร

ณาส

งช

ออ

ปกรณ

เสร์

มตามความต

องการ



designed for scientists

ข้อมูลทางเทคนิค

ประเภทของการเคลื่อนไหว

เส้นผ่าศูนย์กลางการเขย่า [mm]

น้ำหนักสูงสุดที่เขย่าได้ [kg]

อัตรากำลังของมอเตอร์ input [W]

อัตรากำลังของมอเตอร์ output [W]

การตั้งค่าเวลาเปิด [%]

ความเร็วต่ำสุด (ปรับได้) [rpm]

ความเร็วรอบ [rpm]

หน้าจอแสดงผล

ความเบี่ยงเบนของความเร็ว [rpm]

การควบคุมความเร็ว

เครื่องจับเวลา

จอแสดงผลการจับเวลา

การตั้งเวลา [min]

โหมดการทำงาน

ความร้อนเอาต์พุต [W]

ความถูกต้องของการควบคุมความร้อน [K]

การควบคุม Control accuracy with sensor (1 vessel 0.5 L H₂O, RT 22°C, T=37°C) [K]

จอแสดงอุณหภูมิ

ความคงตัวของอุณหภูมิ (0,2 ลิตร น้ำ, RT 25°C, T=37°C) [K]

ช่วงอุณหภูมิ (inlet T>3°C) [°C]

พื้นที่ทำงานภายใน [mm]

ปริมาตรภายใน [l]

วัสดุทำ housing

วัสดุทำ front foil

ความคงตัวของอุณหภูมิ (1 vessel 0.5 L, RT 25°C, T=37°C) [K]

ความทั่วถึงของอุณหภูมิ (5 vessel 0.5 L; RT 25°C, T=37°C) [K]

ความสูงเมื่อเปิด hood [mm]

ขนาดตัวเครื่อง (กว้าง x สูง x ลึก) [mm]

น้ำหนัก [kg]

อุณหภูมิในการใช้งาน [°C]

ความชื้นสัมพัทธ์ในการทำงาน [%]

ระดับการป้องกันตามมาตรฐาน DIN EN 60529

การเชื่อมต่อกับ RS 232

โวลต์ [V]

ความถี่ [Hz]

กำลังไฟเข้า [W]

ฟิวส์